

# Programme

Jeudi 3 avril 2014		
09:15	00:45	<b>Accueil café</b>
10:00	00:15	<b>Accueil GIPSA (JM Thiriet)</b>
10:15	00:45	<b>Session Micro-nano</b>
	00:10	Bilan ROBOTEX de l'axe pour Femto-ST et l'ISIR Joël Abadie (Femto-ST)
	00:10	ISIR : caractérisation mécanique sous SEM de membranes ultrafines avec un système nanorobotique Joël Abadie (Femto-ST)
	00:10	FEMTO-ST : plateforme microrobotique sous SEM de manipulation, d'assemblage et de caractérisation de nanocomposants Joël Abadie (Femto-ST)
	00:15	Développement d'une station de manipulation interactive dédiée à la caractérisation physico-chimique de micro-objet individuel Clément Girod (Institut Néel)
11:00	01:30	<b>Session FabLab</b>
	00:45	Présentation générale et contexte grenoblois (GI-NOVA et M-Stick) Jérôme Maisonnasse (LIG)
	00:15	Partage d'expérience concernant l'utilisation d'imprimantes 3D Lucile Zorn (AVR-ICube)
	00:30	Innovation et open-hardware Patrick Guillaud (INRIA)
12:30	01:15	<b>Pause repas (buffet)</b>
13:45	01:00	<b>Session RHIN</b>
	00:10	Bilan des équipements Premier retour d'expérience sur les équipements acquis
	00:10	Aurélie Clodic (PR2 au LAAS)
	00:10	François Keith (HRP4 au LIRMM)
	00:10	Florian Richer (iCub2 à l'ISIR)
	00:10	Frédéric Elisei (iCub2 au GIPSA-lab)
	00:10	Arnaud Blanchard (TINO à l'ETIS)
14:45	00:15	<b>Session télé-opération</b>
		Téléopération des robots humanoïdes Guillaume Gibert (INSERM) Frédéric Elisei (GIPSA-lab)
15:00	01:00	<b>Session Robotique mobile</b>
	00:12	Bilan des aires de vols Robotex Nicolas Marchand(GIPSA-Lab) + G. Sanahuja (UTC)
	00:12	X4-Mag et RT-Mag : une plateforme hardware et software de robotique volante Augustin Manecy (ISM, GIPSA-lab)
	00:12	Drone Heudyasic Guillaume Sanahuja (Heudiasyc)
	00:12	Véhicules autonomes - présentation de l'actionnement des Zoé Gérald Dherbomez (Heudyasic)
	00:12	V-Rep, Matlab/Simulink and ROS for mobile robots simulation Giovanni CLAUDIO (IRISA)
16:00	00:30	<b>Pause café</b>
16:30	01:30	<b>Visite des plateformes GIPSA-lab</b>
18:00	01:00	Transit – hôtel
19:30		<b>Repas de Gala</b> Restaurant « Le Dix Vins »- 2 Av Félix Viallet 38000 Grenoble- 04 76 17 14 72

## Programme

Vendredi 4 avril 2014		
09:15	00:30	<b>Accueil café</b>
09:45	01:00	<b>Speed demo + Foire aux projets</b> Vidéos de 10mn maximum Tout le monde est invité (inscriptions auprès de Julien.Minet@gipsa-lab.fr) Spécification et réalisation d'un contrôleur de moteur Brushless Julien Minet
10:45	00:40	<b>Session préhension</b> Développements en manipulation dextre pour la robotique collaborative Jean-Pierre Gazeau (Institut PPRIME)
11:25	00:45 00:15 00:30	<b>Session Robotique médicale (1/2)</b> Chapeau, bilan des acquisitions Sébastien Dignoire (ISIR) Compensation de mouvements Physiologiques par une commande à retour d'effort en chirurgie cardiaque à coeur battant Ahmed Chemori (LIRMM)
12:10	01:35	<b>Pause repas (buffet)</b>
13:45	00:30	<b>Session Robotique médicale (2/2)</b> La robotisation d'endoscopes flexibles Lucile Zorn (AVR-ICube)
14:15	00:45	<b>Session Robotique de production</b> Parachevement grands volumes et manipulation fine Arnaud Hamon (IRRCYN)
15:00	00:30 00:30	<b>Session industrielle</b> Robot de transfert d'échantillons cryogéniques Matthieu Privat (IRELEC)
15:30	00:30	<b>Conclusion et perspectives des ateliers</b>
16:00		<b>Fin des ateliers - Pot de départ</b>